



## أسئلة مادة الروبوت للصف السادس الفصل الأول للعام الدراسي ١٤٤٥ هـ

### الوحدة الأولى (التعرف على مكونات روبوت NXT+ التعرف على منصات البرمجة)

س ١/ في الفقرات من (١) إلى (١٢) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح :

				١
من خلال دراستك لمشروع Mini Golf فإنه يضرب الكرة عند الضغط على .....				
(أ) مفتاح السهم الأيمن	(ب) مفتاح السهم الأيسر	(ج) المفتاح البرتقالي (Enter)	(د) المفتاح السفلي	
				٢
اسم الحساس الموضح بالصورة هو.....				
(أ) حساس اللمس Touch sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	
				٣
وظيفة الأيقونة التالية هي.....				
(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت	
				٤
لفتح جهاز NXT نستخدم .....				
(أ) مفتاح السهم الأيمن	(ب) مفتاح السهم الأيسر	(ج) المفتاح البرتقالي (Enter)	(د) المفتاح السفلي	
				٥
عدد المفاتيح الموجودة بجهاز NXT .....				
(أ) ثلاث مفاتيح	(ب) أربع مفاتيح	(ج) خمسة مفاتيح	(د) ستة مفاتيح	
				٦
وظيفة الأيقونة التالية .....				
(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت	

لقياس شدة الضوء نستخدم حساس .....

٧

(أ) اللمس Touch. (ب) الصوت Sound (ج) الضوء Light (د) الموجات فوق الصوتية Ultrasonic



اسم الحساس الموضح بالصورة .....

٨

(أ) حساس اللمس Touch sensor (ب) حساس الصوت Sound sensor (ج) حساس الضوء Light sensor (د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor



اسم الحساس الموضح بالصورة .....

٩

(أ) حساس اللمس Touch sensor (ب) حساس الصوت Sound sensor (ج) حساس الضوء Light sensor (د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor



وظيفة الأيقونة التالية هي.....

١٠

(أ) حركة الروبوت (ب) تسجيل صوت (ج) إصدار صوت (د) إظهار صورة



تشير هذه الصورة إلى .....

١١

(أ) Angle Beam (ب) Flat Beam (ج) L Beam (د) Beam



في برنامج NXT programming ما فائدة أيقونة ال loop .....

١٢

(أ) التكرار (ب) الحركة (ج) قياس الضوء (د) قياس الأطوال

س ٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
( أ ) الأمر المستخدم في البرمجة للتحكم في محركين	( ١ ) 
Beam (ب)	( ٢ ) 
(ج) أمر إظهار صورة	( ٣ ) 
(د) برنامج NXT Programming	( ٤ ) 
(هـ) أمر الاختيار (Switch)	( ٥ ) 
( و ) إصدار صوت (Sound)	( ٦ ) 
(ز) أمر التكرار (Loop)	
(ح) حساس الضوء Light sensor	

س ٣ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الأول	العمود الثاني
( أ )	 Flat Beam ( ١ )
( ب )	 Motor محرك ( ٢ )
( ج )	 Angle Beam ( ٣ )
( د )	 ( ٤ ) لتسجيل صوت نستخدم الأمر
( هـ )	 ( ٥ ) أمر إصدار صوت (Sound)
( و )	 ( ٦ ) العجلات Wheels
( ز )	





س٤ / ضعي الحرف (ص) إذا كانت العبارة صحيحة والحرف (خ) إذا كانت العبارة خاطئة:

١. عدد الحساسات المستخدمة في جهاز NXT ثلاثة حساسات. ( )
٢. نستخدم حساس الضوء light sensor للتمييز بين اللونين الأبيض و الأسود. ( )
٣. الروبوت هو جهاز أو آلة يمكن أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف. ( )
٤. فائدة حساس الصوت ( Sound sensor ) هو قياس شدة الضوء. ( )
٥. تستخدم التروس (Gears) لنقل الحركة بين المحركات. ( )
٦. أيقونة الحركة Move تقيدها في اختيار الحركة أمام أو خلف أو إيقاف الحركة ( )
٧. لاختيار Axel بطول (٤) نختار Axel ذو اللون الرمادي. ( )






وفقن الله

الوحدة الثانية ( درس Spider )

س١ / في الفقرات من (١) إلى (٦) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح :

١	جهاز أو آلة يمكنها أن تحل محل الإنسان في بعض المواقف .....	(أ) الروبوت	(ب) التروس	(ج) الحساس	(د) المحرك
٢	ما اسم الجهاز التالي..... 	(أ) NXT	(ب) EV3	(ج) حساس اللمس	(د) حساس الصوت
٣	ما هي وظيفة الأيقونة التالية..... 	(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٤	ما اسم الروبوت في الصورة المجاورة..... 	(أ) mini golf	(ب) Dog Sled team	(ج) door alarm	(د) spider
٥	ما هي وظيفة الأيقونة التالية..... 	(أ) إصدار الصوت	(ب) انتظار الروبوت	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت
٦	كم عدد المحركات الموجودة في مشروع spider .....	(أ) ١	(ب) ٢	(ج) ٣	(د) ٤




س ٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
( أ ) أمر التكرار Loop	( ١ ) 
( ب ) حساس المسافة ultrasonic sensor	( ٢ ) 
( جـ ) إظهار صورة Display	( ٣ ) 
( د ) حساس اللمس Touch sensor	( ٤ ) 
( هـ ) أمر حركة الروبوت Move	( ٥ ) 
( و ) أمر إصدار صوت Sound	

وفقن الله

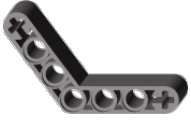

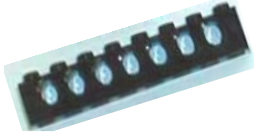


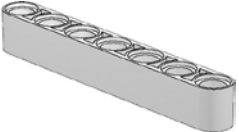

الوحدة الثالثة (المعمل الافتراضي)

س ١/ في الفقرات من (١) إلى (٥) ضعي الدائرة أمام الإجابة التي تمثل البديل الصحيح:

				١
إلى ماذا تشير هذه الصورة .....				
(أ) حساس الضوء	(ب) حساس الصوت	(ج) محرك	(د) حساس اللمس	
				٢
ما اسم الحساس الموضح بالصورة.....				
(أ) حساس اللمس Touch sensor	(ب) حساس الصوت Sound sensor	(ج) حساس الضوء Light sensor	(د) حساس الموجات فوق الصوتية ultrasonic sensor	
				٣
يعبر الرمز التالي عن برنامج .....				
(أ) Angle Beam	(ب) Lego Digital Designe	(ج) L Beam	(د) Beam	
				٤
الأداء الموجودة في الصورة هي أداة .....				
(أ) إصدار الصوت	(ب) إخفاء	(ج) إظهار صورة	(د) حركة الروبوت	
<p>جهاز أو آلة يمكنها أن تحل محل الإنسان في بعض المواقع .....</p>				٥
(أ) الروبوت	(ب) التروس	(ج) الحساس	(د) المحرك	



س٢ / صلي كل فقرة من العمود الأول بما يناسبها من العمود الثاني:

العمود الثاني	العمود الأول
(أ) إخفاء	(١) 
Beam (ب)	(٢) 
Wheel (ج)	(٣) 
(د) برنامج NXT Programming	(٤) 
Flat Beam (هـ)	(٥) 
Angle Beam (و)	(٦) 
(ز) إظهار صورة display	(٧) 
(ح) أمر التكرار (Loop)	

وفتكن الله